# C.F. DI CAPRIOTTI FANTINI E DURANTI & C. S.A.S.

Via O. Romero, 16 47853 Coriano (RN) - ITALIA

# MANUALE DELLE **ISTRUZIONI PER L'USO**

Numero 06 09 1 MAN RIPARO MOBILE.doc

Revisione n.

11/10/11 Data compilazione 11/10/11 Data revisione

Elaborato da Per. Ind. Valeri Vanni

Approvato da C.F. DI CAPRIOTTI FANTINI E DURANTI & C. S.A.S.

### **RIPARO**

Denominazione generica / commerciale

RIPARO MOBILE INTERBLOCCATO CON O SENZA BLOCCO

Riparo generalmente collegato meccanicamente (per esempio mediante **Funzione** 

cerniere o quide) all'incastellatura della macchina o a un elemento fisso vicino e che può essere aperto senza l'ausilio di utensili, associato ad un dispositivo

d'interblocco con o senza bloccaggio

Modello **RETE AGGANCIATA** 

Tipo 100/22/2000

Matricola 100133

Anno di costruzione 2011 Codice documento S134-11-001 MANUALE\_RIPARO MOBILE STEMAS.doc

Pag. di

65

2

Rev. **00**  SAVE DATA 11/10/11 PRINT DATA **02/03/12** 

## **INDICE**

CAP. 1.	CONTENUTO E MODALITÀ DI CONSULTAZIONE	
1.1.	PREMESSA	
1.2.	SCOPO DEL MANUALE	
1.3. 1.4.	CONSULTAZIONE	
1. <del>4</del> . 1.5.	UNITA' DI MISURASIGNIFICATO DELLA SIMBOLOGIA	
1.6.	DEFINIZIONI	
CAP. 2.	INFORMAZIONI GENERALI E CARATTERISTICHE	
2.1. 2.2.	CAMPO DI APPLICAZIONE E CARATTERISTICHE TECNICHE	11 11
2.3.	CRITERI DI SCELTA	
2.4.	CONDIZIONI DI INSTALLAZIONE	
2.5.	CONDIZIONI DI SERVIZIO	25
2.6.	USO NORMALE, IMPROPRIO, SCORRETTO / VIETATO / SCORRETTO RAGIONEVOLMENTE PREVEDIBILE	26
CAP. 3.	CERTIFICAZIONE	27
CAP. 4.	ISTRUZIONI PER LA SICUREZZA	28
4.1.	PREMESSA	
4.2.	OBBLIGHI E DOVERI	
	4.2.1. OBBLIGHI DELLA PERSONA RESPONSABILE DEL'IMPIEGO	
4.3.	4.2.2. REQUISITI GENERALI DEL PERSONALE	
+.3. 4.4.	MEZZI DI SOLLEVAMENTO	
4.5.	SEGNALETICA DI SICUREZZA	
4.6.	INDICAZIONI SUI RISCHI RESIDUI PRESENTI	
4.7.	TARGHE	35
CAP. 5.	TRASPORTO, INSTALLAZIONE, MESSA IN SERVIZIO ED USO	37
5.1.	IMMAGAZZINAGGIO	
5.2.	TRASPORTO, SOLLEVAMENTO E MOVIMENTAZIONE	
5.3.	RIMOZIONE IMBALLO - MODALITÀ DI APERTURA	41
5.4.	POSIZIONAMENTO – STABILITA' – MOVIMENTAZIONE	
5.5.	MONTAGGIO	
5.6. 5.7.	REQUISITI DELL'OPERATOREPOSTAZIONI DI LAVORO E MANSIONI DELL'OPERATORE	51
5.7.		
CAP. 6.	MANUTENZIONE, RICERCA GUASTI E PULIZIA	
3.1.	GENERALITÀ - REQUISITI DEL MANUTENTORE	
3.2.	PRESCRIZIONI DI MANUTENZIONE	_
3.3.	MANUTENZIONE ORDINARIA	
6.4. 6.5.	MANUTENZIONE STRAORDINARIALUBRIFICAZIONE	
3.6. 3.6.	PULIZIA	
3.7.	REINSTALLAZIONE E RIUTILIZZAZIONE	
CAP. 7.	DEMOLIZIONE E SMALTIMENTO	61
7.1.	GENERALITÀ	
7.2.	DEMOLIZIONE	
7.3.	SMALTIMENTO	
CAP. 8.	APPENDICI / ALLEGATI	67
3.1.	REGISTRO DI MANUTENZIONE	
CAP. 9.	DATI IDENTIFICATIVI	
9.1. 9.2.	COSTRUTTORE	
9.2. 9.3.	TIPODOCUMENTO	

S134-11-001 MANUALE\_RIPARO MOBILE STEMAS.doc

Pag. d

65

3

Rev.

SAVE DATA 11/10/11 PRINT DATA

02/03/12

## **DICHIARAZIONE CE DI CONFORMITÀ**

2006/42/CE (Allegato II parte A)

## N. 133

### Il sottoscritto, rappresentante il seguente costruttore:

Costruttore	C.F. DI CAPRIOTTI FANTINI E DURANTI & C. S.A.S.
Indirizzo	Via O. Romero n. 16 47853 Coriano (RN)

## ha incaricato di la persona autorizzata a costituire e conservare il fascicolo tecnico

Nome	<b>Duranti Simone</b>	
Indirizzo	Via O. Romero n. 16 47853 Coriano (RN)	

#### dichiara qui di seguito che il riparo

Denominazione generica / commerciale	PORTA PROTEZIONE RETE
Funzione	PROTEZIONI PERIMATRALI O DIVISORIO
Modello	RETE AGGANCIATA
Tipo	100/22/2000
Matricola	100133
Anno di costruzione	2011
Funzione di sicurezza svolta dal componente di sicurezza	Riparo generalmente collegato meccanicamente (per esempio mediante cerniere o guide) all'incastellatura della macchina o a un elemento fisso vicino e che può essere aperto senza l'ausilio di utensili, associato ad un dispositivo d'interblocco con o senza bloccaggio

## risulta in conformità a quanto previsto dalle seguenti direttive comunitarie

(comprese tutte le modifiche applicabili):

2006/42/CE - Direttiva macchine

## L'elenco delle principali norme applicate, in parte o integralmente, è di seguito riportato:

1	NORME	DI TIPO	Α

**EN ISO 12100-1:2003** Sicurezza del macchinario - Concetti fondamentali; principi generali di progettazione. Parte 1: Terminologia, metodologia di base.

**EN ISO 12100-2:2003** Sicurezza del macchinario - Concetti fondamentali; principi generali di progettazione. Parte 2: Specifiche e principi tecnici.

## 2. NORME DI TIPO B

EN 953:1997+ A1:2009 Sicurezza del macchinario - Requisiti generali per la progettazione e costruzione dei ripari fissi e mobili

EN 1088:1995 + A1:2007+A2:2008 Sicurezza del macchinario - Dispositivi di interblocco associati ai ripari - Principi di progettazione e di scelta

Coriano	(luogo) ,	11/10/2011	(data).	
				(firma).

Codice documento Pag. di Rev. SAVE DATA PRINT DATA S134-11-001 MANUALE\_RIPARO MOBILE 4 65 00 11/10/11 02/03/12

La targa d'identificazione riporta i seguenti dati:

[fac simile]



DESIGNAZIONE	RIPARO MOBILE
DESIGNAZIONE SERIE\TIPO	100/22/2000
MATRICOLA	100133
MASSA	508 kg
ANNO DI COSTRUZIONE	2011

S134-11-001 MANUALE\_RIPARO MOBILE
STEMAS.doc

Pag.

65

Rev.

SAVE DATA 11/10/11 PRINT DATA 02/03/12

**Pannellatura** Descrizione Rete di acciaio Lamiera di acciaio **Policarbonato** Viene impiegato n. 1 solo sensore a comando meccanico per generare un comando di arresto. Modi di azionamento dei Il sensore viene attivato in modo positivo; l'azione meccanica positiva si ha quando sensori di posizione a un componente meccanico in movimento trascina inevitabilmente un altro comando meccanico componente, per contatto diretto o attraverso elementi rigidi, si afferma che il secondo componente viene azionato in modo positivo (o positivamente) dal primo componente. Il sensore a comando meccanico impiegato, o per il riparo mobile interbloccato o interbloccato con bloccaggio, presenta, solo n. 2 contatti normalmente chiuso (NC) Tipologia di sensore azionato meccanicamente in apertura positiva, conformemente alla norma EN 60947-5-1 Grado di protezione IP Il sensore impiegato, o per il riparo mobile interbloccato o interbloccato con bloccaggio, presenta almeno un grado di protezione IP 55 del sensore La camma per il sensore di posizione a comando meccanico è progettata in modo tale da: essere montate in modo positivo e fissate con elementi di fissaggio che richiedano Montaggio e fissaggio un attrezzo per allentarli delle camme non potersi allentare spontaneamente poter essere montate solamente nella posizione corretta non danneggiare il sensore di posizione o ridurne la durata. Il prodotto non è dipinto con lo stesso colore della macchina e le parti pericolose sono Colore dipinte con un colore brillante contrastante, quando il riparo è aperto o mancante l'attenzione è richiamata sul pericolo Determinate applicazioni possono richiedere la scelta di materiali che non trattengono una carica elettrostatica, per evitare l'accumulo di polvere e particelle, nonché un'improvvisa scarica elettrica con i relativi rischi di incendio o esplosione. Proprietà elettrostatiche Per evitare che la carica statica aumenti fino a un livello pericoloso, può essere necessario dotare i ripari di una messa a terra (vedere la EN 60204-1). Sono stati scelti materiali che non si deteriorano, per esempio che non sono soggetti a rottura, non si deformano eccessivamente o emettono esalazioni tossiche o infiammabili se esposti all'escursione termica prevedibile o ad improvvisi sbalzi di Stabilità termica temperatura. I materiali scelti mantengono le loro proprietà nelle condizioni climatiche e del luogo di lavoro prevedibili (cfr. condizioni di servizio). I materiali scelti sono resistenti alle scintille e ignifughi e non assorbono o emettono Infiammabilità fluidi infiammabili, esalazioni infiammabili, etc...

S134-11-001 MANUALE\_RIPARO MOBILE STEMAS.doc

ag. di Rev. **15 65 00** 

11/10/11

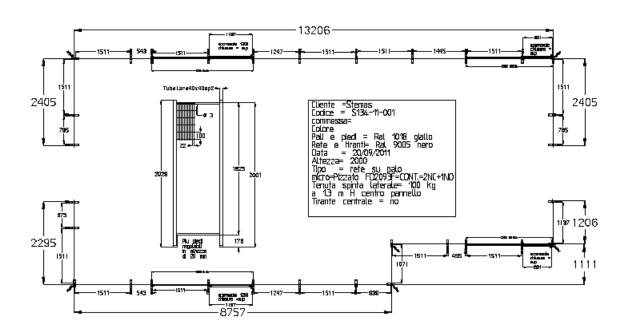
PRINT DATA **02/03/12** 

## CONFIGURAZIONE DEL RIPARO MOBILE FORNITO

## QUANDO SI DA LA CERTIFICAZIONE . LA SCELTA DEL RIPARO DA USARE LE DISTANZE DAL PERICOLO IN BASE ALLA ALTEZZA

TIPO DI RIPARO MOBILE USARE CON EVENTUALE MICRO O ELETROSERATURA O ELETRONICO SONO RIPORTATE NEL MANUALE D'USO CHE IO VI RILASCIO INZIEME ALLA CERTIFICAZIONE MA É TARDI PERCHÉ VOI L'AVETE GIA ORDINATA

# <u>ATTENZIONE</u>



Codice documento Pag. di Rev. SAVE DATA

S134-11-001 MANUALE\_RIPARO MOBILE STEMAS.doc

16 65 00 11/10/11

PRINT DATA

02/03/12

## **DATI TECNICI E COSTRUTTIVI**

Descrizione	Pannellatura					
Descrizione	Rete di acciaio	Lamiera di acciaio	Policarbonato			
Lunghezza	13206 mm	mm	mm			
Larghezza	6240 mm	mm	mm			
Altezza dal piano di calpestio	2003 mm	mm	mm			
	191 mm	199 mm	195 mm			
Spazio libero inferiore sino al piano di calpestio	(verificare la distanza d'installazione dal pericolo nella zona inferiore)	(verificare la distanza d'installazione dal pericolo nella zona inferiore)	(verificare la distanza d'installazione dal pericolo nella zona inferiore)			
Spessore	2.85 mm	Pannellatura: 2 mm Finestra in policarbonato: 5 mm	5 mm			
Dimensioni aperture (maglia della rete)	19 x 96 mm	/	/			
Peso di ogni pannellatura ai fini della movimentazione	6.8 kg h 2000	30 Kg h 1800	14.9 kg h 2000			
Carico di rottura alla trazione	350 N / mm <sup>2</sup>	350 N / mm <sup>2</sup>	70 N / mm <sup>2</sup>			

Codice documento Pag. di Rev. SAVE DATA PRINT DATA S134-11-001 MANUALE\_RIPARO MOBILE 17 65 00 11/10/11 02/03/12 STEMAS.doc

## 2.3. CRITERI DI SCELTA

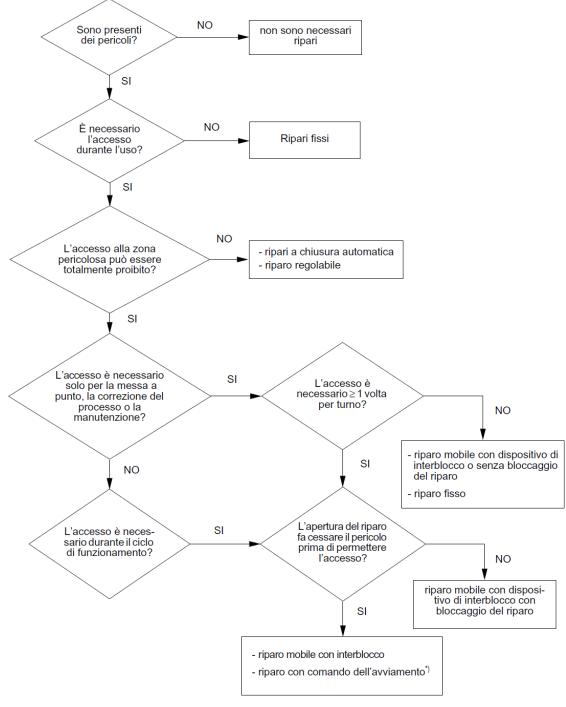
## SCELTA DEI RIPARI CONTRO I PERICOLI GENERATI DA PARTI IN MOVIMENTO

In seguito alla valutazione del rischio della macchina cui è destinato il prodotto, se è stata stabilita la necessità di applicare dei ripari, questi devono essere scelti seguendo le indicazioni riportate.

<u>Tempo di arresto e tempo di accesso</u>: deve essere usato un dispositivo di interblocco con bloccaggio del riparo quando il tempo di arresto è maggiore del tempo impiegato da una persona a raggiungere la zona pericolosa (tempo di accesso).

Nella scelta dei ripari adatti devono essere considerate le fasi pertinenti della vita della macchina. I criteri di selezione più importanti sono:

- la probabilità e la gravità prevedibile di qualsiasi lesione secondo quanto indicato dalla valutazione del rischio;
- > l'uso inteso della macchina
- i pericoli presenti sulla macchina
- la natura e la frequenza dell'accesso

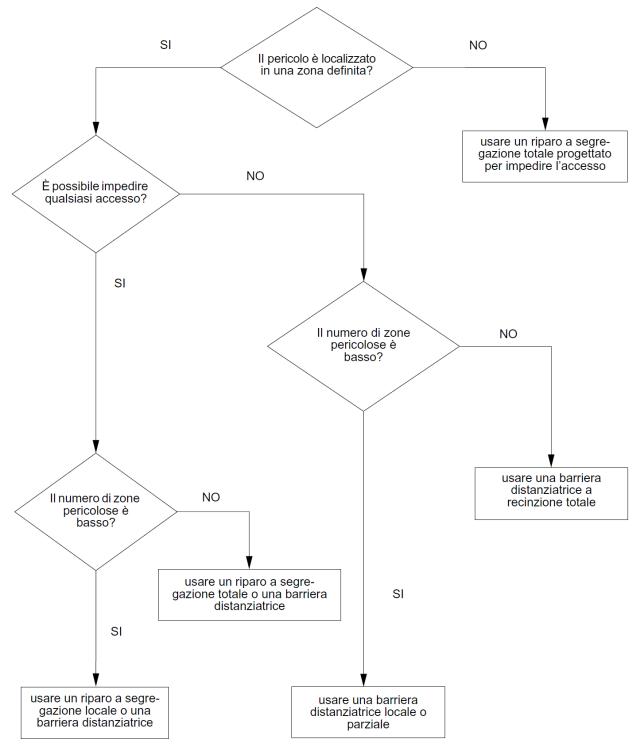


## SCELTA DEI RIPARI SULLA BASE DEL NUMERO E DELLA LOCALIZZAZIONE DEI PERICOLI

I ripari dovrebbero essere scelti fra i seguenti nell'ordine di priorità indicato:

- a) Ripari locali che segregano singole zone pericolose se il numero di zone pericolose da proteggere è basso. Ciò può implicare un rischio residuo accettabile e permette l'accesso alle parti di macchina non pericolose per la manutenzione, la messa a punto, ecc.
- b) Riparo che segrega tutte le zone pericolose se il numero o le dimensioni delle zone pericolose sono elevati. In questo caso, le postazioni di messa a punto e manutenzione dovrebbero, per quanto possibile, essere posizionate al di fuori dell'area segregata.
- c) Barriera distanziatrice parziale se l'utilizzo di un riparo a segregazione totale non è possibile e il numero di zone pericolose da proteggere è basso.
- d) Barriera distanziatrice intorno all'intero perimetro se l'utilizzo di un riparo a segregazione totale non è possibile ed il numero o le dimensioni delle zone pericolose sono elevati.

Il diagramma di flusso illustra questa procedura.



Codice documento Pag. di Rev. SAVE DATA PRINT DATA S134-11-001 MANUALE\_RIPARO MOBILE 20 65 00 11/10/11 02/03/12

## 2.4. CONDIZIONI DI INSTALLAZIONE

Per ridurre al minimo l'accesso alle zone pericolose, la configurazione del riparo mobile deve essere progettata in modo da consentire regolazioni ordinarie, operazioni di lubrificazione e di manutenzione senza aprire o rimuovere detti ripari.

Laddove è necessario un accesso all'interno dell'area segregata, questo deve essere il più libero e senza ostacoli possibile.

L'elenco seguente contiene esempi di esigenze di accesso.

- carico e scarico;
- cambio e messa a punto degli utensili;
- misurazione, calibrazione e campionatura;
- osservazione del processo;
- > manutenzione e riparazioni;
- lubrificazione:
- rimozione di materiale di scarto (per esempio trucioli, sfridi, perdite);
- > rimozione di ostacoli;
- pulitura e igiene
- devono essere situati ad una distanza sufficiente dalla zona pericolosa.

## **DISTANZE DI SICUREZZA MINIME**

Descrizione	Barriera distanziatrice				
Descrizione	Rete di acciaio	Lamiera di acciaio	Policarbonato		
Distanza minima d'installazione dai punti pericolosi presenti nella parte superiore della macchina	≥ 120 mm	≥ 120mm	≥ 120mm		
Distanza minima d'installazione dai punti pericolosi presenti in corrispondenza del piano di calpestio	Verificare la distanza d'installazione in base all'apertura inferiore	Verificare la distanza d'installazione in base all'apertura inferiore	Verificare la distanza d'installazione in base all'apertura inferiore		

## DISTANZE DI SICUREZZA IN BASE ALLA POSIZIONE DEL PERICOLO

I ripari destinati ad impedire l'accesso alle zone pericolose devono essere progettati, costruiti e posizionati in modo da impedire che parti del corpo raggiungano le zone pericolose.

Accessibilità verso l'alto	Accessibilità al di sopra di strutture
Zona pericolosa  Piano di riferimento	Piano di riferimento  Struttura di protezione

Se la zona pericolosa è a rischio ridotto, l'altezza h di detta zona deve essere maggiore o uguale a 2500mm.

Se la zona pericolosa è a rischio elevato, l'altezza h di detta zona deve essere maggiore o uguale a 2700mm.

a = altezza della zona pericolosa

b = altezza della struttura di protezione

c = distanza orizzontale dalla zona pericolosa

Codice documento

Pag

Rev.

00

SAVE DATA

PRINT DATA

\$134-11-001 MANUALE\_RIPARO MOBILE STEMAS.doc

21 65

11/10/11

02/03/12

## Accessibilità alle zone pericolose a rischio ridotto

In presenza di rischio ridotto derivante per esempio da un pericolo di attrito, o di abrasione

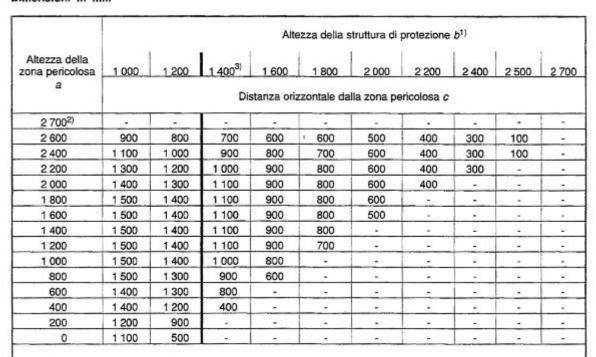
#### Dimensioni in mm

			Altezza della struttura di protezione b1)							
Altezza della	1 000	1 200	1 400	1 600	1 800	2 000	2 200	2 400	2 500	
zona pericolosa a	pericolosa									
2 500 <sup>2)</sup>			-		-		-		-	
2 400	100	100	100	100	100	100	100	100	100	
2 200	600	600	500	500	400	350	250			
2 000	1 100	900	700	600	500	350	-	-	10-0-50	
1 800	1 100	1 000	900	900	600				-	
1 600	1 300	1 000	900	900	500					
1 400	1 300	1 000	900	800	100	- 10				
1 200	1 400	1 000	900	500	- 2	12				
1 000	1 400	1 000	900	300	128	2.5				
800	1 300	900	600	-	12				145	
600	1 200	500	-	-	-		-	-	-	
400	1 200	300	Ψ.	-	*	7/49		2		
200	1 100	200		2	( Sec. )	12	- 20	-	3-6	
0	1 100	200				19 <b>4</b> 0				

Non sono considerate le strutture di protezione di altezza minore di 1 000 mm perché non limitano sufficientemente il movimento del corpo.

## Accessibilità alle zone pericolose a rischio elevato

In presenza di rischio elevato derivante per esempio da trascinamento, schiacciamento, urto, cesoiamento, etc..



Non sono considerate le strutture di protezione di altezza minore di 1 000 mm perché non limitano sufficientemente il movimento del corpo.

<sup>2)</sup> Per le zone pericolose al disopra di 2 500 mm vedere 4.2.

<sup>2)</sup> Per le zone pericolose al disopra di 2 700 mm vedere 4.2.

<sup>3)</sup> Non si dovrebbero usare le strutture di protezione di altezza minore di 1 400 mm senza misure di sicurezza aggiuntive.

Codice documento

Pag

Rev.

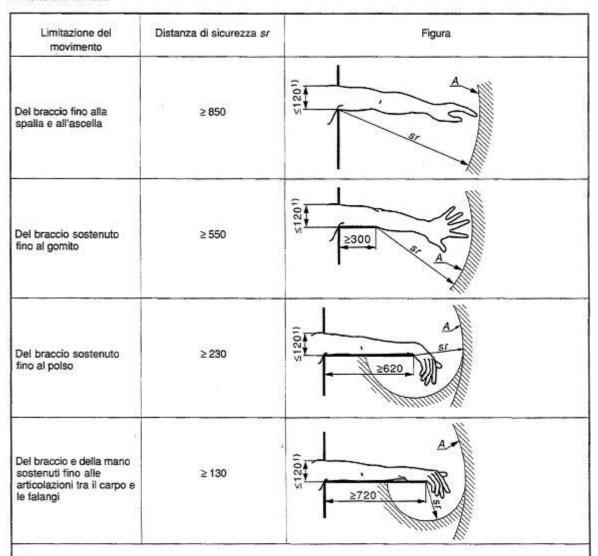
SAVE DATA

PRINT DATA **02/03/12** 

S134-11-001 MANUALE\_RIPARO MOBILE STEMAS.doc

22 65 00 11/10/11

## Accessibilità attorno ad una struttura di protezione



- A: ampiezza di movimento del braccio.
- 1) Il diametro di una apertura circolare, o il lato di una apertura quadra, o la larghezza di una apertura a feritoia.

Codice documento

Pag.

Rev.

SAVE DATA

PRINT DATA

S134-11-001 MANUALE\_RIPARO MOBILE STEMAS.doc

23 65

00

11/10/11

02/03/12

## Accessibilità attraverso aperture per persone di età uguale o maggiore di 14 anni

Parte del corpo	Figura	Apertura	Distanza di sicurezza sr			
согро			A feritoia	Quadra	Circolare	
Punta del		6≤ 4	≥ 2	≥ 2	≥ 2	
dito		4< e≤ 6	≥ 10	≥ 5	≥ 5	
Dito fino alle	×	6< <i>e</i> ≤ 8	≥ 20	≥ 15	≥ 5	
Dito fino alla articolazione tra il carpo e le falangi		8 <e≤ 10<="" td=""><td>≥ 80</td><td>≥ 25</td><td>≥ 20</td></e≤>	≥ 80	≥ 25	≥ 20	
0		10 < e≤ 12	≥ 100	≥ 80	≥ 80	
mano		12 <e≤ 20<="" td=""><td>≥ 120</td><td>≥ 120</td><td>≥ 120</td></e≤>	≥ 120	≥ 120	≥ 120	
	7000	20 < e≤ 30	≥ 850 <sup>1)</sup>	≥ 120	≥ 120	
Braccio fino alla	9	30 <e≤ 40<="" td=""><td>≥ 850</td><td>≥ 200</td><td>≥ 120</td></e≤>	≥ 850	≥ 200	≥ 120	
articolazione della spalia		40 < e≤ 120	≥ 850	≥ 850	≥ 850	

<sup>1)</sup> Se la larghezza dell'apertura a feritoia è minore o uguale a 65 mm, il pollice fungerà da arresto e la distanza di sicurezza potrà essere ridotta a 200 mm.

24

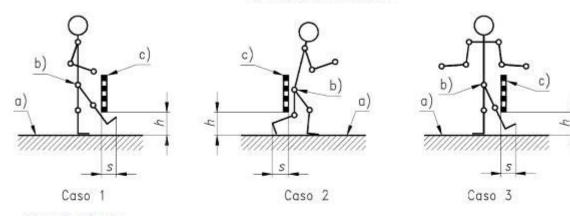
65

02/03/12

## Limitazione del libero movimento sotto le strutture di protezione

## Legenda

- a) Piano di riferimento
- b) Articolazione dell'anca
- c) Struttura di protezione



Altezza fino alla struttura di protezione h	Distanza s		
	Caso 1	Caso 2	Caso 3
h ≤ 200	≥ 340	≥ 665	≥ 290
200 < h ≤ 400	≥ 550	≥ 765	≥ 615
400 < h ≤ 600	≥ 850	≥ 950	≥ 800
600 < h ≤ 800	≥ 950	≥ 950	≥ 900
800 < h ≤ 1 000	≥ 1 125	≥ 1 195	≥ 1 015